

## Pregunta 2

Incorrecta

Puntúa 0,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

Sea  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  la matriz dependiente del parámetro real  $a$  definida por

$$\begin{bmatrix} 4 & 1 & a \\ 0 & (a-3)^2 & 1 \\ 0 & 0 & (a-5)^2 \end{bmatrix}.$$

Existe una matriz inversible  $P \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tal que

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 16 \end{bmatrix}$$

si, y solo si,

Seleccione una:

- a.  $a \in \{1, 7\}$ .
- b.  $a = 4$ .
- c.  $a \notin \{1, 3, 4, 5, 7\}$ . ✖
- d.  $a \in \{3, 5\}$ .

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $a \in \{1, 7\}$ .

## Pregunta 3

Correcta

Puntúa 1,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

Sea  $(\mathbb{V}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un  $\mathbb{R}$ -espacio euclídeo de dimensión 3 y sea

$$G_B = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

la matriz del producto interno  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  respecto de la base  $B = \{v_1, v_2, v_3\}$ . La proyección ortogonal del vector  $4v_1 + v_2 + 5v_3$  sobre el subespacio  $\text{gen}\{v_1 + v_2, v_3\}$  es

Seleccione una:

- a.  $\frac{18}{7}(v_1 + v_2) + 5v_3$ .
- b.  $\frac{19}{7}(v_1 + v_2) + 5v_3$ . ✔
- c.  $\frac{16}{7}(v_1 + v_2) + 5v_3$ .
- d.  $\frac{17}{7}(v_1 + v_2) + 5v_3$ .

Respuesta correcta

La respuesta correcta es:  $\frac{19}{7}(v_1 + v_2) + 5v_3$ .

### Pregunta 4

Incorrecta

Puntúa 0,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

Una matriz  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$  tal que  $\max_{\|x\|=1} \|Ax\| = 25\sqrt{2}$ ,  $\min_{\|x\|=1} \|Ax\| = 20$  y  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix}$  puede ser

Seleccione una:

- a.  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -4 \\ 4 & 3 \end{bmatrix}$ . ❌
- b.  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 & 4 \\ -4 & -3 \end{bmatrix}$ .
- c.  $A = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 3 & -4 \end{bmatrix}$ .
- d.  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -4 & 3 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$ .

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 & 4 \\ -4 & -3 \end{bmatrix}$ .

### Pregunta 5

Correcta

Puntúa 1,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

Sea  $Y(t)$  la solución del sistema de ecuaciones diferenciales

$$\begin{cases} y_1' = -y_1 + 2y_2 \\ y_2' = 2y_1 + 2y_3 \\ y_3' = 2y_2 + y_3 \end{cases}$$

tal que  $Y(0) = [4 \ -1 \ -1]^T$ . Vale que

Seleccione una:

- a.  $\lim_{t \rightarrow \infty} Y(t) = [-2 \ -1 \ 2]^T$ .
- b.  $\lim_{t \rightarrow \infty} Y(t) = [2 \ 1 \ -2]^T$ . ✅
- c.  $\lim_{t \rightarrow \infty} Y(t) = [-4 \ -2 \ 4]^T$ .
- d.  $\lim_{t \rightarrow \infty} Y(t) = [4 \ 2 \ -4]^T$ .

Respuesta correcta

La respuesta correcta es:  $\lim_{t \rightarrow \infty} Y(t) = [2 \ 1 \ -2]^T$ .

## Pregunta 6

Correcta

Puntúa 1,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

Sean

$$A = - \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ 1/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2/3 & 2/3 & 1/3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -1/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1/3 & 2/3 & -2/3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2/3 \\ 1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2/3 & 1/3 & 2/3 \end{bmatrix}$$

y  $Q : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  es la forma cuadrática definida por  $Q(x) = x^T A x$ . Entonces  $Q(x) = \|x\|^2$  si, y solo si,

Seleccione una:

- a.  $x \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ 1/3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix} \right\}$ .
- b.  $x \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} -1/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2/3 \\ 1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix} \right\}$ . ✓
- c.  $x \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} -1/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix} \right\}$ .
- d.  $x \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ 1/3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2/3 \\ 1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix} \right\}$ .

Respuesta correcta

La respuesta correcta es:  $x \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} -1/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2/3 \\ 1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix} \right\}$ .

## Pregunta 7

Incorrecta

Puntúa 0,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

Sea  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  la matriz simétrica tal que  $[1 \ 0 \ 1]^T \in \text{nul}(A - 2I)$ ,  $[0 \ 1 \ 0]^T \in \text{nul}(A - I)$  y  $\det(A) = -4$ . Los puntos  $x_m$  de la superficie de ecuación  $x^T A x = 4$  cuya distancia al origen es mínima son aquellos que satisfacen que

Seleccione una:

- a.  $x_m \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \right\}$  y  $\|x_m\|^2 = 1$ .
- b.  $x_m \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \right\}$  y  $\|x_m\|^2 = 2$ .
- c.  $x_m \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 0 \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \right\}$  y  $\|x_m\|^2 = 1$ . ✗
- d.  $x_m \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 0 \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \right\}$  y  $\|x_m\|^2 = 2$ .

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $x_m \in \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \right\}$  y  $\|x_m\|^2 = 2$ .

## Pregunta 8

Incorrecta

Puntúa 0,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

Sean  $\mathbb{S}_1$  y  $\mathbb{S}_2$  los subespacios de  $\mathbb{R}^3$  definidos por  $\mathbb{S}_1 = \{[x_1 \ x_2 \ x_3]^T \in \mathbb{R}^3 : x_3 = 0\}$  y  $\mathbb{S}_2 = \text{gen}\{[1 \ 1 \ 1]^T\}$  y sea

$T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por:

$$T([1 \ 1 \ 0]^T) = [-1 \ -1 \ 0]^T,$$

$$T([1 \ 0 \ -1]^T) = [-3 \ -2 \ -1]^T,$$

$$T([1 \ 0 \ 1]^T) = [1 \ 2 \ 1]^T.$$

Entonces

Seleccione una:

- a.  $T$  es la proyección de  $\mathbb{R}^3$  sobre  $\mathbb{S}_2$  en la dirección de  $\mathbb{S}_1$ .
- b.  $T$  es la simetría de  $\mathbb{R}^3$  con respecto  $\mathbb{S}_2$  en la dirección de  $\mathbb{S}_1$ .
- c.  $T$  es la proyección de  $\mathbb{R}^3$  sobre  $\mathbb{S}_1$  en la dirección de  $\mathbb{S}_2$ . ❌
- d.  $T$  es la simetría de  $\mathbb{R}^3$  con respecto  $\mathbb{S}_1$  en la dirección de  $\mathbb{S}_2$ .

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $T$  es la simetría de  $\mathbb{R}^3$  con respecto  $\mathbb{S}_2$  en la dirección de  $\mathbb{S}_1$ .

## Pregunta 9

Incorrecta

Puntúa 0,00 sobre 1,00

🚩 Marcar pregunta

La pseudoinversa de Moore - Penrose de la matriz

$$\begin{bmatrix} 3 & -4 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -2 & -1 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

es

Seleccione una:

- a.  $\frac{1}{900} \begin{bmatrix} 19 & -8 \\ 14 & 2 \\ -10 & 20 \end{bmatrix}$ .
- b.  $\frac{1}{1800} \begin{bmatrix} 19 & -8 \\ 14 & 2 \\ -10 & 20 \end{bmatrix}$ .
- c.  $\frac{1}{450} \begin{bmatrix} 19 & -8 \\ 14 & 2 \\ -10 & 20 \end{bmatrix}$ . ❌
- d.  $\frac{1}{1350} \begin{bmatrix} 19 & -8 \\ 14 & 2 \\ -10 & 20 \end{bmatrix}$ .

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $\frac{1}{900} \begin{bmatrix} 19 & -8 \\ 14 & 2 \\ -10 & 20 \end{bmatrix}$ .

## Pregunta 10

Correcta

Puntúa 1,00  
sobre 1,00

🚩 Marcar  
pregunta

Sea  $A = \begin{bmatrix} 1 & a \\ a & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ . Si  $|a| < 1$ , entonces

Seleccione una:

- a. todas las soluciones no nulas del sistema  $Y' = AY$  satisfacen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|Y(t)\| = 0$ .
- b. algunas soluciones no nulas del sistema  $Y' = AY$  satisfacen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|Y(t)\| = 0$  y otras satisfacen que  $Y(t) = Y(0)$  para todo  $t \in \mathbb{R}$ .
- c. algunas soluciones no nulas del sistema  $Y' = AY$  satisfacen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|Y(t)\| = 0$  y otras satisfacen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|Y(t)\| = +\infty$ .
- d. todas las soluciones no nulas del sistema  $Y' = AY$  satisfacen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|Y(t)\| = +\infty$ . ✓

Respuesta correcta

La respuesta correcta es: todas las soluciones no nulas del sistema  $Y' = AY$  satisfacen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|Y(t)\| = +\infty$ .





## Ejercicio 3

$$\max_{\|x\|=1} \|Ax\| = 36 \quad \min_{\|x\|=1} \|Ax\| = 4 \quad A \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$$

$$y = [2 \ 1 \ -2]^T A = (0, 0)$$

transpongo

$$[2 \ 1 \ -2]^T A^T = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A^T \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Nul}(A^T) = (\text{col}(A))^\perp$$

$$\text{Nul}(A) \subseteq \text{Nul}(A^T A)$$

$$\text{Rg}(A) \leq 2$$

$$A = U \cdot \Sigma \cdot V^T$$

$$A = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{5} & 0 & 2/3 \\ -2/\sqrt{5} & 2/\sqrt{3} & 1/3 \\ 0 & -1/\sqrt{5} & -2/3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 36 & 0 \\ 0 & 4 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^T$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{\text{col}(A)} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{\text{col}(A^T)} \quad 2 \times 1 \quad 1 \times 2 \quad 2 \times 2 \quad 2 \times 2 \quad 2 \times 2$

soo col(A)

$$(2 \ 1 \ -2) \cdot (x_1, x_2, x_3) = 2x_1 + x_2 - 2x_3 = 0$$

entonces:  $x_2 = 2x_3 - 2x_1$

$$(x_1, 2x_3 - 2x_1, x_3)$$

$$x_1(1, -2, 0) + x_3(0, 2, 1)$$

$$\text{col}(A) = \left\{ \left( \frac{1}{\sqrt{5}}, -\frac{2}{\sqrt{5}}, 0 \right), \left( 0, \frac{2}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \right\}$$

$V$ : Base de  $\mathbb{R}^2$  cualquier base sirve por lo que pueden ser infinitas matrices

$$V = \text{Proy}_S(V) + \text{Proy}_{S^\perp}(V)$$
$$(4 \ 4 \ 5) - \left(\frac{9}{7} \ -\frac{12}{7} \ 0\right) = \text{Proy}_{S^\perp}(V)$$
$$\left(\frac{19}{7} \ \frac{19}{7} \ 5\right) = \text{Proy}_S(V)$$

$$\therefore \text{Proy}_S(V) = \frac{19}{7}V_1 + \frac{19}{7}V_2 + 5V_3$$



### Ejercicio 4

$$[1 \ 0 \ 1] A = [0 \ 0] \quad A \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$$

$$\max_{\|x\|=1} \|Ax\| = 25\sqrt{2}$$

$$\min_{\|x\|=1} \|Ax\| = 20$$

transpongo:

$$A^T (1 \ 0 \ 1) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{NU}(A^T) \subset (\text{col}(A))^\perp$$

$$A = U \cdot \Sigma \cdot V^T$$

saco col(A)

$$(1 \ 0 \ 1) (\delta_1 \ \delta_2 \ \delta_3) = \delta_1 + \delta_3 = 0$$

$$\rightarrow \delta_1 = -\delta_3 \quad (-\delta_3, \delta_2, \delta_3)$$

$$\rightarrow \delta_3 (-1, 0, 1) + \delta_2 (0, 1, 0)$$

$$\rightarrow \text{col}(A) = \left\{ \left( \frac{-1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right), (0, 1, 0) \right\}$$

entonces  $\lambda_{\max} = 25\sqrt{2}$      $\lambda_{\min} = 20$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 25\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 20 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

$U \qquad \qquad \qquad \Sigma \qquad \qquad \qquad V^T$

④

 $y(t)$ 

$$\begin{cases} y_1' = -y_1 + 2y_2 \\ y_2' = 2y_1 + 2y_3 \\ y_3' = 2y_2 + y_3 \end{cases}$$

$$y(0) = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Tomamos entonces que  $\begin{pmatrix} y_1' \\ y_2' \\ y_3' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$

$$y'(t) = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} y(t)$$

Denotamos:  $A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$

Veremos si  $A$  es diagonalizable, es decir, si  $\exists P \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$

tal que  $A = PDP^{-1}$

Analizamos  $A$ :

$$\det \begin{pmatrix} \lambda+1 & -2 & 0 \\ -2 & \lambda & -2 \\ 0 & -2 & \lambda-1 \end{pmatrix} = \lambda+1 \begin{vmatrix} \lambda & -2 \\ -2 & \lambda-1 \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} -2 & -2 \\ 0 & \lambda-1 \end{vmatrix} =$$

$$= (\lambda+1)(\lambda^2 - \lambda - 4) + 2(-2\lambda + 2) = \lambda^3 - \lambda^2 - 4\lambda + \lambda - 4 + -4\lambda + 4 =$$

$$= \lambda^3 - 9\lambda = 0$$

$$\lambda(\lambda^2 - 9) = 0 \implies \begin{aligned} \lambda_1 &= 3 \\ \lambda_2 &= -3 \\ \lambda_3 &= 0 \end{aligned}$$

Ya sabemos que es diagonalizable ya que a sus valores  $\neq$  le corresponden autovectores LI, los buscamos:

$$\lambda_1 = 3 \quad \begin{pmatrix} 4 & -2 & 0 \\ -2 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{matrix} 2x_1 = x_2 \\ x_2 = x_3 \end{matrix} \quad \underline{\underline{S\lambda_1 = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}}}$$

$$\lambda_2 = -3 \quad \begin{pmatrix} -2 & -2 & 0 \\ -2 & -3 & -2 \\ 0 & -2 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{matrix} x_1 = -x_2 \\ x_2 = -2x_3 \end{matrix} \quad \underline{\underline{S\lambda_2 = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}}}$$

$$\lambda_3 = 0 \quad \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 0 & -2 \\ 0 & -2 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{matrix} x_1 = 2x_2 \\ x_3 = -2x_2 \end{matrix} \quad \underline{\underline{S\lambda_3 = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \right\}}}$$

Entonces tenemos que  $A$  es diagonalizable con:

$$P = \begin{bmatrix} 1/3 & 2/3 & 2/3 \\ 2/3 & -2/3 & 1/3 \\ 2/3 & 1/3 & -2/3 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Veamos entonces que las soluciones serán

$$y(t) = c_1 e^{3t} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + c_2 e^{-3t} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_3 e^{0t} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\underline{\underline{y(t) = c_1 e^{3t} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + c_2 e^{-3t} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}}}$$

$$\text{sol } y(0) = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + C_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} C_1 + 2C_2 + 2C_3 = 4 & (1) \\ 2C_1 - 2C_2 + C_3 = -1 & (2) \\ 2C_1 + C_2 - 2C_3 = -1 & (3) \end{cases}$$

$$\text{on (2)} \quad C_3 = 2C_2 - 2C_1 - 1$$

$$\text{on (1)} \quad C_1 + 2C_2 + 4C_2 - 4C_1 - 1 = 4$$

$$-3C_1 + 6C_2 = 5$$

$$6C_2 = 5 + 3C_1$$

$$C_2 = \frac{5}{6} + \frac{1}{2}C_1 \rightarrow \underline{C_2 = 1}$$

$$C_3 = \frac{5}{3} + C_2 - 1 - 2 + C_1 - 2C_1 - 1$$

$$C_3 = \frac{1}{3} - C_1 \rightarrow \underline{C_3 = 1}$$

$$\text{on (3)} \quad 2C_1 + \frac{4}{3} + \frac{C_1}{2} - \frac{10}{3} - 2C_1 = 1$$

$$2C_1 + 1 + \frac{1}{2}C_1 - 2 - 2C_1 = -1$$

$$\frac{1}{2}C_1 - 1 = -1$$

$$\underline{C_1 = 0}$$

$$\rightarrow \underline{y(t) = e^{-3t} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}}$$

$$\boxed{\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = (2 \ 1 \ -2)^T}$$

### ESERCIZIO 7:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$\lambda = 2 \rightarrow g_{\lambda=2} = (1 \ 0 \ 1)^T$$

$$\lambda = 1 \rightarrow g_{\lambda=1} = (0 \ 1 \ 0)^T$$

$$\det(A) = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3 = -4$$
$$(1)(2)(-2) = -4 \rightarrow \lambda_3 = -2$$

$$x^T A x = 4$$

però ora hay que encontrar la matriz:

$$A = P \cdot D \cdot P^{-1}$$

$$u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u \times v = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1/2 & 0 & 1/2 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$x^T A x = 4$$

Teorema de Rayleigh



$$\lambda_{\min} \leq \frac{x^T A x}{\|x\|^2} \leq \lambda_{\max}$$

Tengo  $x^T A x = 4$

Definiendo  $y = P^{-1}x$

se puede observar que  $x^T A x = 4 \sim y^T D y = 4$

Tengo  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$   $\lambda_{1,2} < 0$

Forma cuadrática:

$$q(x, y, z) = a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{33}z^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + 2a_{23}yz$$

$$q(x, y, z) = 0 + y^2 + 0 + 0 + 4xz$$

$$q(x, y, z) = y^2 + 4xz$$

$$q(x, y, z) = y^2 + 4xz$$

$$-2 = y^2 + 4xz \quad \left( -\frac{1}{\sqrt{2}} \quad 0 \quad \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

Lo ejemplo

$$Q(x) = x^T A x$$

$$\lambda_{\min} \|x\|^2 \leq Q(x) \leq \lambda_{\max} \|x\|^2$$

uso la segunda desigualdad

$$\|x\|^2 \geq \frac{Q(x)}{\lambda_{\min}} \rightarrow \|x\|^2 \geq \frac{4}{2} = 2$$



Ejercicio 9)

$$A = U \Sigma V^T$$

$$\begin{bmatrix} 3 & -4 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -2 & -1 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^+ = (A^T A)^{-1} A^T \rightarrow \text{matriz pseudo inversa}$$

4 y 2 son los AVAS de la matriz

$$A^+ = V \Sigma^+ U^T$$

normalizo columnas U

$$\sqrt{3^2 + 4^2} = 5$$

normalizo columnas  $V^T$

$$\sqrt{1^2 + 2^2 + 2^2} = 3$$

Así queda:

$$5 \cdot 3 \begin{bmatrix} 3/5 & -4/5 \\ 4/5 & 3/5 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/3 & 2/3 & 2/3 \\ -2/3 & -1/3 & 2/3 \\ 2/3 & -2/3 & 1/3 \end{pmatrix}$$

pero la reducida

$$5 \cdot 3 \begin{pmatrix} 3/5 & -4/5 \\ 4/5 & 3/5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/3 & 2/3 & 2/3 \\ -2/3 & -1/3 & 2/3 \end{pmatrix}$$

$U^+ \quad D \quad V^T$

entonces:

$$A^+ = \begin{pmatrix} 1/3 & -2/3 \\ 2/3 & -1/3 \\ 2/3 & 1/3 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1/4 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3/5 & 4/5 \\ -4/5 & 3/5 \end{bmatrix}$$

$$A^+ = \begin{pmatrix} 19/60 & -2/15 \\ 7/30 & 1/30 \\ -1/6 & 1/3 \end{pmatrix} = \frac{1}{(15)(60)} \begin{pmatrix} 19 & -80 \\ 14 & 2 \\ -10 & 20 \end{pmatrix}$$

$$A^+ = \frac{1}{900} \begin{pmatrix} 19 & -8 \\ 14 & 2 \\ -10 & 20 \end{pmatrix}$$

10)  $A = \begin{bmatrix} 1 & a \\ a & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ , en  $|a| < 1$ , entonces:

$$-1 < a < 1$$

$$1 - \lambda = a \quad \vee \quad 1 - \lambda = -a$$

$$(1 - \lambda)^2 - a^2 = 0$$

$$1 - a = \lambda \quad 1 + a = \lambda$$

$$(1 - \lambda) = a$$

$$\lambda = 1 - a$$

$$y' = 0 \cdot y$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1-a & 0 \\ 0 & 1-a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \end{pmatrix}$$

$$x_1' - x_1(1-a) = 0$$

$$\Rightarrow x_1 = c_1 e^{1-a}$$

$$\Rightarrow x_2 = c_2 e^{1+a}$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} v_1 \cdot c_1 e^{1-a} + v_2 \cdot c_2 e^{1+a}$$

no nulos

todas las soluciones <sup>no nulas</sup> del sistema  $y' = Ay$  satisfacen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|y(t)\| = +\infty$ .